

Dans les exercices qui suivent, nous utiliserons le fichier `bsmlAnalyser.ml` qui contient un module `BsmlAnalyser`. Ce module contient des versions instrumentées des primitives BSML ainsi qu'une fonction `bsp_test : ('a → 'b) → 'a → 'b` qui prend en paramètre une fonction et une valeur et affiche le coût BSP de l'application de la fonction à la valeur.

Dans la suite vous utiliserez les fonctions BSML déjà vues ou implémentées ainsi que la fonction `put`.

1 diffusion, réduction et préfixe parallèle

Exercice 1. Diffusion.

Définir la fonction `bcast: int → 'a par → 'a par` telle que

`bcast i <x0, x1, ..., x(p-1)> = <xi, xi, ..., xi>`.

a. Faites une première version à l'aide de la primitive de communication `proj`. Estimez le temps nécessaire à l'évaluation de `bcast i x` (par rapport à la taille des éléments de `x`).

b. Faites une seconde version à l'aide de la primitive de communication `put`. Estimez le temps nécessaire à l'évaluation de `bcast i x`.

c. Y a-t-il des cas où la version utilisant `put` est plus efficace?

Rappel : *L'élément neutre e d'un opérateur op est tel que op e a = op a e = a.*

Exercice 2. Réduction.

Définir `fold: ('a → 'a → 'a) → 'a → 'a par → 'a` telle que `fold op e <x0, x1, ..., x(p-1)>` soit la (op)-réduction des `xi` avec l'élément neutre `e`.

a. Faites une première version à l'aide de la primitive de communication `proj`. Estimez le temps nécessaire à l'évaluation de `fold (op) x`.

b. Faites une seconde version à l'aide de la primitive de communication `put`. Estimez le temps nécessaire à l'évaluation de `fold (op) x`.

c. Y a-t-il des cas où la version utilisant `put` est plus efficace?

Exercice 3. Préfixe.

Définir `scan: ('a → 'a → 'a) → 'a → 'a par → 'a par` telle que, si `e` est le neutre de `op` alors `scan (op) e <x0, x1, ..., x(p-1)> = <y0, y1, ..., y(p-1)>` avec `yi+1 = op yi xi+1` et `y0 = x0`.

Estimez le temps nécessaire à l'évaluation de `scan (op) x`.

Exercice 4. Diffusion en deux phases.

Définir `bcast2phases: 'a list par → 'a list par` telle que

`bcast2phases <bloc0, ..., bloc(p-1)> = <bloc0, ..., bloc0>` en utilisant l'algorithme BSP à deux phases (le plus efficace quand la taille de `bloc0` tend vers l'infini).

Estimez et mesurez le temps nécessaire pour évaluer `(bcast2phases blocs)`.

Exercice 5. réduction par blocs.

Définir `fold_par_blocs: ('a → 'a → 'a) → 'a → 'a list par → 'a` telle que

`fold_par_blocs op z <bloc0, ..., bloc(p-1)>` soit la op-réduction des `bloci`. Ici la valeur `z` est l'élément neutre de `op`.

Estimez et mesurez le temps nécessaire pour évaluer `fold op z blocs`.

Exercice 6. Décalage.

Définir `shift: int → 'a list par → 'a list par` telle que

`shift 1 <[0;1], [2;3;4];[5;6];[7]> = <[7;0], [1;2;3],[4;5],[],[6]>`

`shift 2 <[0;1], [2;3;4];[5;6];[7]> = <[6;7], [0;1;2],[3;4],[],[5]>`

`shift 3 <[0;1], [2;3;4];[5;6];[7]> = <[5;6], [7;0;1],[2;3],[],[4]>`

...